

机器人比技能，谁赢谁出道

一群机器人硬核科技秀出百变技能，展开了一场场关于精度、速度与稳定性的大决战。

□记者 | 陈冰

在模拟灾难救援赛区，具身智能机器人，必须在10米×30米的极限赛道中，按固定动线完成一系列对应现实应急救援关键步骤的高难度任务。模拟机器人在火场或灾区，跨越25米高台、行走在0.3米高的碎石堆与废墟中，自主或半自主装载关键救援物资，负重闯过坑洼、窄道、陡坡和高台阶等多重障碍，最终将物资精准送达指定地点，考验的是机器人在复杂环境下的决策与执行硬实力。

2025年12月12日—14日，全球开发者先锋大会暨国际具身智能技能大赛(GDPS 2025)在上海张江科学会堂火热开赛。插花、叠衣服、打螺丝、搬箱子……一群机器人硬核科技秀出百变技能，展开了一场场关于精度、速度与稳定性的大决战。虽然眼下的它们还稍显笨拙，但快速迭代的能力让人们相信，不久的将来，这群怀揣着十八般武艺的钢铁侠们一定会将人类从繁琐的劳动中解放出来。



机器人的十八般武艺

走进具身智能竞技区，第一感觉竟然是——安静。没有喧闹的背景音乐，只有电机高频运转的“滋滋”声和金属碰撞的闷响。

在灵巧手赛道上，插花比赛堪称全场“最浪漫也最难”的挑战。机器人不仅要能够分辨花材，还要自如地伸出机械臂，夹紧花枝、瞄准花瓶、精准投放，一套动作行云流水，30秒内便完成插花。其背后，主要考验的是机器人的手部灵活性。

上图：模拟灾难救援赛区，考验机器人在复杂环境下的决策与执行硬实力。

目前，上海已聚集超过140家灵巧手相关企业，从基础力控到前沿触觉，一个能完成精密装配、柔性抓取、精细操作的“手”产业集群正在加速成型。

本届大会围绕具身智能在真实应用场景中的能力设计比赛项目，涵盖工业制造、社会服务、居家服务、应急救援、医疗康养、灵巧手六大场景，重点考察机器人在复杂环境下的操作性能、稳定性与持续运行能力，可以说，完全是一场具身智能机器人从实验室走向千家万户的生动预演。